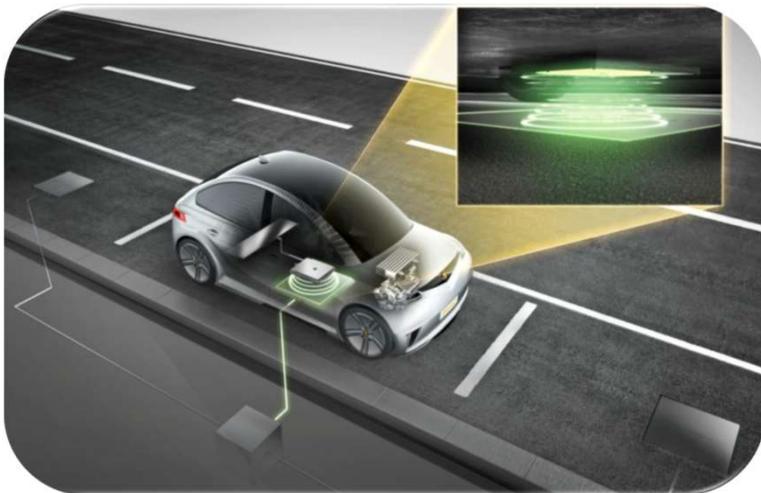


Automatische Positionierung über einer induktiven Ladestation

Tobias Schlömmer, Pascal Puntschart, David Nikolic

IDEE

Ein Auto soll mithilfe eines selbst entwickelten Navigations-Assistenten genau über der Ladestation positioniert werden. Mithilfe einer Datenbank und einer Freigabe soll der Ladevorgang erlaubt, oder auch abgelehnt werden.



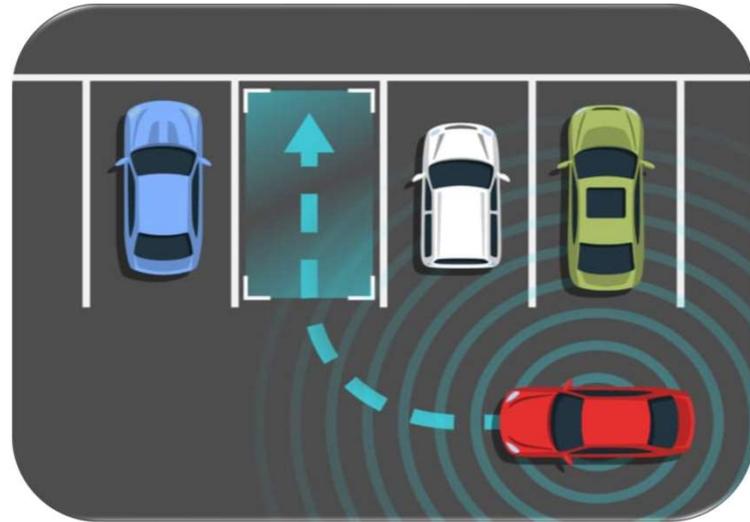
<https://edison.media/wp-content/uploads/continental-inductive-charging-2-data-1080x675.jpg>

WIE?

Durch GPS-Empfänger wird einerseits die Position des Fahrzeuges und andererseits die Position der Ladestation graphisch dargestellt.

Ein selbstkonstruierter Lenkwinkelsensor ermöglicht die Darstellung des Lenkwinkelschlages vom Auto am Display.

Freigabe sowie Identifizierung erfolgt über RFID-Chips mittels einer Datenbank.



<https://club.autodoc.de/magazin/richtig-einparken-rckwrts-einparken-seitlich-einparken-vorwrts-einparken-und-parallel-einparken/>

WARUM?

Induktives Laden/ E-Mobilität ist die Zukunft der Autoindustrie.

Es wird das alltägliche Einparken über einer Ladestation erleichtert.



https://cdn-reichelt.de/bilder/web/xxl_ws/A300/AR_DUINO_UNO_01_NEU.png



https://m.media-amazon.com/images/I/51LK+KolzL_AC_SY355_.jpg



Automatische Positionierung über einer induktiven Ladestation, 5AHET, 2022/23